

## Podstawy Automatyki - Mechatronika

1. Właściwości podstawowych członów dynamicznych, wyznaczanie charakterystyk częstotliwościowych
2. Linearyzacja
3. Skok jednostkowy, delta Diraca
4. Stabilność – kryterium Nyquista i Hurwitza
5. Wyznaczenie transmitancji operatorowej modelu obiektu na podstawie równań różniczkowych
6. Wyznaczanie odpowiedzi na sygnał zadany (skok, impuls, ...)
7. Zapas stabilności
8. Wpływ sprzężenia zwrotnego na właściwości liniowych układów dynamicznych
9. Regulator PID – właściwości, charakterystyki, kryteria doboru nastaw ...
10. Wyznaczanie transmitancji układu na podstawie schematu blokowego (zakłóceniewej, ...)
11. Wyznaczanie błędu w stanie ustalonym
12. Wyznaczanie odpowiedzi na zakłócenie
13. Całkowe wskaźniki jakości regulacji
14. Odcinkowe wskaźniki jakości regulacji
15. Układy minimalno- / nieminimalno-fazowe